## PROYECTO .- Reloj Digital

**Competencia Disciplinar.-** Hace explícitas las nociones científicas que sustentan los procesos para la solución de problemas cotidianos.

**Competencia Genérica**.- Sigue instrucciones y procedimientos de manera reflexiva, comprendiendo como cada uno de sus pasos contribuye al alcance de un objetivo.

## Material

CI 18F2520 4 Display Anodo común 2 Push Button N.A. 4 Transistores 2n2222 3 Leds verde, rojo, Amarillo 3 Resistenicas 220  $\Omega$  2 Resistencias 10  $K\Omega$  4 Resistenicas de 100  $\Omega$ 

## Programa en lenguaje C

write eeprom(addr1++,0xc0);

```
#include <18f2520.h>
                                                 write eeprom(addr1++,0xf9);
                                            48
2
    #fuses intrc, nomclr, nobrownout
                                                 write eeprom(addr1++,0xa4);
                                            49
    #use delay (internal=8m)
3
                                                 write eeprom(addr1++,0xb0);
4
                                            50
    #use fast io(b)
                                                 write eeprom(addr1++,0x99);
                                            51
5
                                                 write eeprom(addr1++,0x92);
    int x=10, y=59, w, v;
                                            52
6
                                                 write eeprom(addr1++,0x82);
    #int ext
7
                                            53
                                                 write eeprom(addr1++,0xf8);
  pvoid ext e0(){
                                            54
8
                                                 write eeprom(addr1++,0x80);
    X++;
                                            55
9
                                                 write eeprom(addr1++,0x90);
   if(x==12) {output toggle(pin a2);
                                                 addr2=0X200;
    output toggle(pin a1);}
11
                                                 set tris b(0x0f);
    if(x>=13)
12
                                            58
    x=1;
                                                 set timer0(15536);
13
                                            59
                                                 output high (pin a1);
14
                                            60
                                                 output_low(pin_a2);
    #int ext1
                                            61
15
                                                    while(true){
   pvoid ext1_e1(){
16
                                            62
                                                    setup timer 0(rtcc internal|rtcc div 2);
                                            63
17
                                                    z=x/10;
    if(y>=60) y=0;
                                            64
18
                                                    addr1=addr2+z;
                                            65
19
    #int timer0
                                                    z=read eeprom(addr1);
                                            66
20
   pvoid timer0 t0(){
                                                    output c(z);
21
                                                    output high (pin b4);
    set timer0(\overline{15536});
22
                                                    delay ms(10);
23
                                                    output low(pin b4);
        if (w>=10) {output toggle(pin a0);
24
        w=0;
                                            70
                                                    z=x%10;
25
       V++; }
                                            71
                                                    addr1=addr2+z;
26
        if(v)=120) \{v=0;
                                            72
                                                    z=read eeprom(addr1);
27
        y++;
                                            73
                                                    output c(z);
28
           if(y>=60) \{y=0;
                                            74
                                                    output high (pin b5);
29
           X++; }
                                            75
                                                    delay ms(10);
30
        if ((x==12) \& \& (y==0))
                                            76
                                                    output low(pin b5);
31
        output toggle(pin a2);
                                            77
                                                    z=y/10;
32
        output toggle(pin a1);}
                                            78
                                                    addr1=addr2+z;
33
    if(x>=13)x=1;
                                            79
                                                    z=read eeprom(addr1);
34
                                            80
                                                    output c(z);
35
                                            81
                                                    output high (pin b6);
36
    void main() {
                                            82
                                                    delay ms(10);
37
    enable interrupts(global);
                                            83
                                                    output low(pin_b6);
38
    enable interrupts(int ext);
                                            84
                                                    z=y%10;
39
    enable interrupts(int ext1);
                                            85
                                                    addr1=addr2+z;
40
    enable interrupts(int timer0);
                                            86
                                                    z=read eeprom(addr1);
41
    ext int edge(H to L);
                                            87
                                                    output c(z);
42
    ext int edge(1,H to L);
                                            88
                                                    output high(pin b7);
43
    int z;
                                            89
                                                    delay ms(10);
44
    int16 addr1,addr2;
                                            90
                                                    output low(pin b7);
45
    addr1=0x200;
                                            91
```

## Diagrama de circuito Reloj Digital ISIS PROTEUS

